

UNIVERSIDAD SAN PEDRO
FACULTAD INGENIERIA
Escuela de Ingeniería Informática y de Sistemas



"Sistema web de geolocalización satelital para el monitoreo y control de unidades móviles"

Tesis para optar el Título Profesional de Ingeniero en Informática y de Sistemas

Elaborado por :

ROMERO CARLOS FRANK CARY

CHIMBOTE

2016

Resumen

La presente investigación tiene por objetivo el desarrollar de un sistema Web de Geolocalización Satelital GPS para el monitoreo y control de unidades móviles, que le permitirá conocer la posición de la unidad y un historial de recorrido para realizar una inspección del comportamiento de los vehículos, también en caso de hurto de la unidad se tendrá la posición exacta del vehículo que será de gran ayuda cuando se intente recuperar la unidad sustraída. Usando la metodología de desarrollo de software El Proceso Racional Unificado o RUP por sus siglas en inglés de Rational Unified Process, con El lenguaje unificado de modelado (UML, por sus siglas en inglés, Unified Modeling Language) para el análisis y diseño de software. Con la ejecución de esta investigación se logrará tener conocimiento de las posiciones de las unidades móviles, puede ofrecerle una ventaja competitiva a su empresa ya que con el sistema puede reducir tiempos de entrega utilizando una hoja de recolección de datos, y así analizar la velocidad con la que su flotilla avanza, el tiempo y lugar en la que se encuentra, bloqueos, retrasos, optimizando sus entregas, por lo tanto contar con itinerarios exactos, ofreciendo mejor servicio a su cliente, optimizará la cadena de suministro, ya que nos permitirá tener una mejor logística pudiendo controlar tiempos y movimientos de los operarios de los camiones, recopilar tiempos de transporte, marcar rutas definidas y así evitar pérdidas de tiempo.